

§ 旋轉

二向量(bivector)通過收縮操作生成旋轉。

$F = u \wedge v$, $x \in R^4$, $F \lrcorner x$ 表示 F 沿 x 方向右縮(right contraction), $= (v \cdot x)u - (u \cdot x)v$

把一個 bivector 映射到一個 vector

一個 Spin(4)中的元素 $e^{F/2}$ 映射到 SO(4)中的一個旋轉 e^A

例 $x_1 - x_2$ 平面內角度為 θ 的旋轉

$F = \theta(e_1 \wedge e_2) \cdots$ 編碼了旋轉平面與角度

取測試向量 $x = (x_1, x_2, x_3, x_4) \in R^4$

$A(x) = F \lrcorner x = \theta(e_1 \wedge e_2) \lrcorner x = \theta[(e_2 \cdot x)e_1 - (e_1 \cdot x)e_2] = \theta(x_2 e_1 - x_1 e_2) \cdots$ 右收縮生成無窮小旋轉的生成元 A

$$\text{其矩陣表示為 } A = \begin{pmatrix} 0 & \theta & 0 & 0 \\ -\theta & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (\text{note that } \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_2 \\ -x_1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix})$$

$$e^A = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta & 0 & 0 \\ -\sin \theta & \cos \theta & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad e^A = \exp\left(\begin{pmatrix} 0 & \theta \\ -\theta & 0 \end{pmatrix}\right) \oplus I_2 = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \oplus I_2$$

指數映射給出有限旋轉。

e^F 對應指數映射, $(I + F)(I - F)^{-1}$ 對應 Cayley 變換。兩者都可以產生 Spin 群的元素並描述旋轉, 只是角度的函數關係不同。

在 Spin(4)中 $e^{F/2} = e^{\theta(e_1 \wedge e_2)} = \cos \frac{\theta}{2} + e_1 e_2 \sin \frac{\theta}{2}$

$A = [\omega]_x$ (以 ω 為軸向量), $\omega = t \hat{z}$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -t & 0 \\ t & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{Cayley 參數為 } t > 0$$

$$F \text{ 在 } R^3 \text{ 與 } A \text{ 對應, 則 } Q = (I + A)(I - A)^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1-t^2}{1+t^2} & \frac{-2t}{1+t^2} & 0 \\ \frac{2t}{1+t^2} & \frac{1-t^2}{1+t^2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\cos \theta = \frac{1-t^2}{1+t^2}, \sin \theta = \frac{2t}{1+t^2}, \theta = 2 \arctan t$$

若取 $t=1$ ，則 $\theta = 90^\circ$ ， $Q = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ 即繞 z 軸順時針(看向 z 軸)旋轉 90°

也就是說，Spin(n)的元素寫成 $e^{F/2}$ 映射到 $e^A \in SO(n)$ ，這個映射是 double covering。

U 是一個 rotation matrix $U = (I + A)(I - A)^{-1} \in SO(n)$ 稱為 Cayley 變換

q 是一個四元數， $v' \rightarrow qvq^{-1}$ 表示 R^3 的旋轉，這是 Hamilton 發現的；Clifford 推到 n 為空間。

此時 R 是一個 rotor， $v \rightarrow RvR^{-1}$ (the group of rotors 即為 Spin(n))

這個旋轉的表現是 R.Lipschitz 發現的，Lipschitz group 也稱為 Clifford group。