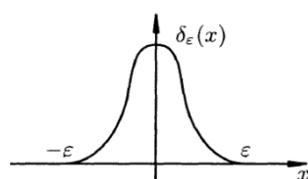


§ Dirac  $\delta$ -function

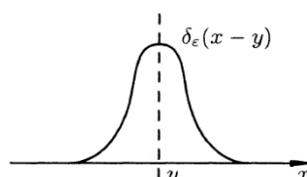
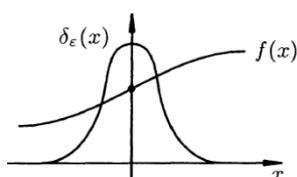
[Lectures of PDE Arnold]

 $\delta$ -shape function

1.  $\int_{-\epsilon}^{\epsilon} \delta_{\epsilon}(x) dx = 1$

2.  $\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int \delta_{\epsilon}(x) dx = 1$

$$\delta(x) = \begin{cases} 1, & x = 0 \\ 0, & x \neq 0 \end{cases}, \quad f(x) \text{ is a continuous function}$$



1.  $\int f(x) \delta(x) dx = f(0)$

2.  $\int f(y) \delta(x-y) dy = f(x)$

## Definition

A function is homogeneous of degree  $d$  if  $f(\lambda x) = \lambda^d f(x)$  for any positive  $\lambda$ 

[Ex]

證明  $\delta(2x) = \frac{1}{2} \delta(x)$  (因此  $\delta(x)$  是 -1 次齊次式。)

## Theorem

Let the continuous function  $f(x)$  have support in a bounded domain  $\Omega$  (即在  $\Omega$  之外,  $f(x)=0$ )。Then there exists a solution of the Poisson equation  $\Delta u = f$  given by the formula

$$u(x) = \int_{\Omega} f(y) u_0(x-y) dy, \quad \text{where } u_0 \text{ is the fundamental solution for the Laplacian.}$$

這定理描述如何透過疊加原理來解決不均勻的 Poisson equation。

簡單來說, 這個定理告訴我們: 如果你知道「一個點」造成的影響, 那麼把「空間中所有的點」產生的影響加總起來, 就是整體的結果。

1.  $f(y)$  是來源。想像它是在空間  $\Omega$  區域內分布的質量或電荷。
2.  $u_0(x-y)$  這是基本解, 代表位於  $y$  點的單位質量對  $x$  點產生的影響
3. 積分就是加總的過程。

這個定理把微分問題(解  $\Delta u = f$ )轉換成一個積分問題。這在工程和物理上非常實用, 因為只要我們知道基本解  $u_0$  (這通常是已知的, 像在三維空間中一個點電荷在  $y$  位置, 它在  $x$  產生的電位就是  $u_0(x-y)$ , 在三

維空間中，這通常是我們熟悉的  $\frac{1}{4\pi|x-y|}$ 。），我們就能透過對來源  $f$  進行卷積（Convolution）來直接算回答案。

例 假設有一顆半徑為  $R$  的均勻球體行星，我們想知道行星外的某一點  $x$  的位能是多少。

1. 這裡  $f(y)$  表示行星的質量密度分布。（假設行星密度為常數  $\rho$ ）

2. 在我們生存的三維空間中，拉普拉斯算子的基本解為  $u_0(x-y) = -\frac{1}{4\pi|x-y|}$

定理告訴我們，整顆行星產生的總位能  $u(x)$  是透過以下積分得到的：

$$u(x) = \int_{\Omega} \rho \left( -\frac{1}{4\pi|x-y|} \right) dy$$

例 二維平面的散熱問題

想像有一塊無限大的導熱薄板（二維平面），上面貼了一個正在發熱的微型晶片。

$f(y)$  代表晶片在不同位置的發熱功率密度。

晶片所佔據的那個小小矩形區域就是  $\Omega$ 。在晶片範圍之外，沒有熱量產生，所以  $f=0$ 。

在二維平面上，拉普拉斯算子的基本解  $u_0$  是： $u_0(x-y) = \frac{1}{2\pi} \ln|x-y|$

這意味著在二維世界裡，熱量的「擴散效率」比三維空間差。

在三維空間中，熱量可以往四面八方散去；但在二維平面，熱量被侷限在板子上，導致溫度隨距離的衰減變得比較緩慢（對數級別的衰減）。

定理指出，這塊板子上任何一點  $x$  的溫度  $u(x)$ ，可以透過將晶片每一點產生的熱量進行「對數加權」後積分得到：

$$u(x) = \int_{\Omega} f(y) \cdot \frac{1}{2\pi} \ln|x-y| dy$$

維度	物理案例	基本解 $u_0$ 的特性
三維 (3D)	星體引力 / 空間電位	$1/r$ (衰減較快)
二維 (2D)	薄板散熱 / 平面電場	$\ln r$ (衰減較慢)

§

熱傳導方程的解法類似，都是利用「基本解（Fundamental Solution）」與「源（Source）」進行疊加。

在偏微分方程理論中，這類方法統稱為「格林函數法」（Green's Function Method）。

想像在一個無限長的槍管（一維空間）中，在位置  $y$  的地方瞬間點燃了一個極小的火花（初始溫度分布為  $\phi$ ）。

熱方程的基本解  $\Phi(x, t)$  是一個隨時間變化的高斯分佈（鐘形曲線）。

在時間極短時，熱量集中在點火處，曲線又高又尖。

隨著時間流逝，曲線變得又矮又平，代表熱量向四周擴散。

如果你不是只點一個火花，而是有一整段被加熱的區域（初始溫度分布  $\phi(y)$ ），最終的溫度分布  $u(x, t)$  就是把空間中每一個小點  $y$  的初始溫度，乘以它擴散到  $x$  點的「熱核比例」，然後全部加起來：

$$u(x, t) = \int_{-\infty}^{\infty} \phi(y) \Phi(x - y, t) dy$$

特性	帕松方程式 ( $\Delta u = f$ )	熱傳導方程式 ( $u_t = k \Delta u$ )
基本解	$u_0(x)$ (例如 3D 中的 $1/r$ )	$\Phi(x, t)$ (稱為熱核 Heat Kernel)
物理意義	一個「點電荷」或「點質量」的影響 $\varnothing$	一個「點熱源」在瞬間釋放熱量後的擴散
解的構造	$u = f * u_0$ (空間上的加總) $\varnothing$	$u = \text{初始溫度} * \Phi$ (空間上的演化)